

# 数学概論 第1回

---

2018 6/18



# 第一回内容と計画 (90%)

## 1-2: 群作用と不変測度

### (1) 群作用の定義と例

- 集合  $X$  の対称群  $\mathcal{G}(X)$
- 群作用  $\Leftrightarrow \rho: G \rightarrow \mathcal{G}(X)$  群同型
- 例

### (2) 軌道と固定点

- $G$ -不変部分集合
- 軌道は  $G$ -不変部分集合
- $(G, e)$ -固定点

### (3) 可測空間 $\mathcal{X}$ の可測作用

- 可測空間  $(X, \mathcal{F})$  の Def
- 可測変換群  $\mathcal{G}(X, \mathcal{F})$
- 可測作用  $\rho: G \rightarrow \mathcal{G}(X, \mathcal{F})$

### (4) $G$ -不変測度

- 可測空間  $\mathcal{X}$  の測度
- $\mu \in \mathcal{M}(X, \mathcal{F}) := \{ \nu \in \mathcal{M}(X, \mathcal{F}) \}$
- 可測作用  $\rho: G \rightarrow \mathcal{G}(X, \mathcal{F})$  による  
 $\tilde{\rho}: G \rightarrow \mathcal{G}(\mathcal{M}(X, \mathcal{F}))$  を induce する
- $G$ -不変測度  $\mu$  は  $\tilde{\rho}$ -固定点

# 講義題目：位相群の作用と測度 (計3回)

ゴール：局所コンパクト群のイトロピココンパクト等質空間には自然な位相と測度が定まる!

例	局所コンパクト群	等質空間
	$(\mathbb{R}^n, +)$	$\mathbb{R}^n$
	$O(n)$ (直交群)	$S^{n-1}$ (球面)
	$O(n, 1)$ (不定値直交群)	$\mathbb{H}^n$ (双曲空間)
	$(\mathbb{Q}_p^n, +)$ ( $p$ 進数の加法群)	$\mathbb{Q}_p^n$

第1回 (6/18) : 群作用と不変測度

第2回 (6/22) : 位相群の等質空間

第3回 (6/25) : 不変Radon測度

レポート : 講義中の“問”を3つ以上

# 今日やる事

- (1) 群作用とその軌道, 固定点, を定義.
- (2) 可測空間への群の可測作用を定義.
- (3) 可測な作用は測度全体のなす可集合への作用を誘導する.
- (4)  $\mathbb{R}^n$  上のルベーグ測度は群  $(\mathbb{R}^n, +)$  による平行移動作用で  
不変

# §1. 群作用

No.1

この講義を通じて、各集合  $X$  について

$$\mathcal{G}(X) := \{ f: X \rightarrow X \mid \text{全単射} \}$$

と書くことに可。

問1.1: 任意の集合  $X$  について、 $\mathcal{G}(X)$  は  
“写像の合成” に関して群となる  
ことを示せ。

$X$  を集合とし、 $G$  を群とする。

Def 1.1 (群作用)

$G$  の  $X$  への作用とは、

$G$  から  $\mathcal{G}(X)$  への群準同型のこと

作用  $\rho: G \rightarrow \mathcal{G}(X)$  は  $G$  の  $X$  とも書く。

また、各  $x \in X$ ,  $g \in G$  について

$$g \cdot x := \rho(g)(x) \quad (x \in X)$$

と書くことに可。

群の作用について、いくつかの用語を定義しておく。

以下、作用  $G \curvearrowright X$  について考える。

Def 1.2:  $X$  の部分集合  $Y$  が

$(G, \rho)$ -不変 (すなわち  $G$ -不変)

であれば、

$$\forall y \in Y, \forall g \in G, g \cdot y \in Y$$

が成り立つこと。

Def 1.3: 各  $x \in X$  について

$$G \cdot x := \{ g \cdot x \in X \mid g \in G \}$$

を  $x$  の  $(G, \rho)$ -軌道という。

(すなわち  $G$ -軌道)

問 1.2: 任意の  $x \in X$  について、 $x$  の  $(G, \rho)$ -軌道は

$(G, \rho)$ -不変であることを示せ。

Def 1.4:  $x \in X$  が  $(G, \rho)$ -固定点, とあるとは,

$$\forall g \in G, \rho_g x = x$$

式成り立つこと

Rem  $x$  が  $(G, \rho)$ -固定点,

$$\Leftrightarrow G \cdot x = \{x\}$$

例 1.5:  $G = \mathbb{R}$  (加法群)

$$X = \mathbb{R}^2 \quad \text{とおく}$$

各  $\theta \in \mathbb{R}$  に対して

$$\rho(\theta): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x \cos \theta - y \sin \theta \\ x \sin \theta + y \cos \theta \end{pmatrix}$$

とあると,

$\rho$  は  $\mathbb{R} (= G)$  の  $\mathbb{R}^2 (= X)$  への作用を定める。

問 1.3: (1) 上記  $\rho$  の作用を定めておくこと

確認せよ

(2) 上記の例で  $(G, \rho)$ -固定点をすべて求めよ。

例 1.6  $G = \mathbb{R}^n$  (加法群)

$X = \mathbb{R}^n$  とおく.

各  $v \in \mathbb{R}^n (= G)$  について

$\rho_v: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, x \mapsto x+v$  とおくと

$\rho$  は  $\mathbb{R}^n (= G)$  の  $\mathbb{R}^n (= X)$  への作用を

定義する.

↓ 一般化

例 1.7:  $G$ : 群 とおす.

各  $g \in G$  について

$\rho(g): G \rightarrow G, x \mapsto g \cdot x$  とおくと

$\rho$  は  $G$  の  $G$  への作用を定義する

問 1.4 (1) 上記  $\rho$  が  $G$  の  $G$  への作用を定義していることを確認せよ

(2) 上記の例で  $(G, \rho)$ -固定点が存在しないことを示せ.



以降, 各集合  $X$  について

$$2^X := \{ X \text{ の部分集合} \}$$
 とおく.

Rem:  $X$  が有限集合の場合は  $2^X$  も有限で

$$\# 2^X = 2^{\#X} \text{ であり}.$$

Def 2.1: 集合  $X$  について

$\mathcal{F} \subset 2^X$  が  $X$  上の完全加法族  
 であるとは, 以下を満すこと:

(1)  $\emptyset, X \in \mathcal{F}$

(2)  $A \in \mathcal{F} \Leftrightarrow A^c \in \mathcal{F}$

(3)  $A_i \in \mathcal{F} \ (i \in \mathbb{N})$  かつ

(可算加法性)  $\bigcup_{i \in \mathbb{N}} A_i \in \mathcal{F}$

Def 2.2:  $X$ : 集合,  $\mathcal{F} \subset 2^X$ : 完全加法族 かつ,

$(X, \mathcal{F})$  を可測空間 といい

$\mathcal{F}$  の元を可測集合 とし.

この講義では各可測空間  $(X, \mathcal{F})$  に対し

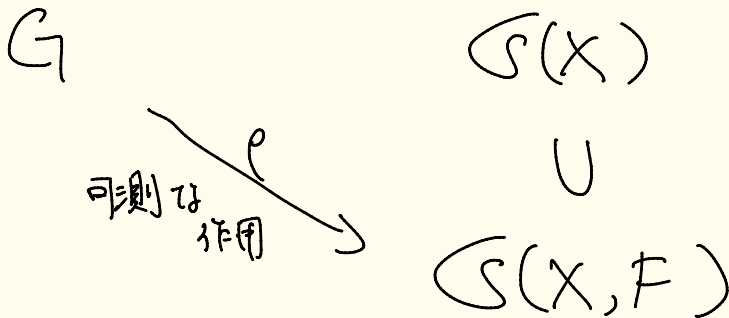
$$\mathcal{G}(X, \mathcal{F}) := \left\{ g \in \mathcal{G}(X) \mid \forall A \in \mathcal{F}, \begin{array}{l} g(A) \in \mathcal{F} \\ g^{-1}(A) \in \mathcal{F} \end{array} \right\}$$

とおき,  $(X, \mathcal{F})$  の可測変換群とよぶ.

問 2.1 :  $\mathcal{G}(X, \mathcal{F})$  は  $\mathcal{G}(X)$  の部分群であることを示せ

Def 2.3  $G$  : 群,  $(X, \mathcal{F})$  : 可測空間 と可測.

$G$  が  $(X, \mathcal{F})$  の可測な作用とは,  
 $G$  から  $\mathcal{G}(X, \mathcal{F})$  への群準同型  $\alpha$  による



以降, 可測空間  $(X, \mathcal{F})$  について考えよ. No.7

### Def 2.4 (測度)

$\mu: \mathcal{F} \rightarrow [0, \infty]$  ( $\infty$  も許す)  
 $\mu \in \mathcal{M}^+(X, \mathcal{F})$  上の測度

であるとは, 以下を満す可なり.

$\iff$  def (1)  $\mu(\emptyset) = 0$

(2)  $\{A_i\}_{i \in \mathbb{N}}$  であるとき

$A_i \in \mathcal{F}$  ( $\forall i \in \mathbb{N}$ )

$A_i \cap A_j = \emptyset$  if  $i \neq j$

を満す可なりにも対応して以下が成り立つ

Case 1  $\exists i \in \mathbb{N}$  s.t.  $\mu(A_i) = \infty$  ならば

$$\mu\left(\bigcup_{i \in \mathbb{N}} A_i\right) = \infty$$

Case 2  $\forall i \in \mathbb{N}$  s.t.  $\mu(A_i) \neq \infty$  ならば

$$\sum_{i=1}^{\infty} \mu(A_i) \text{ は } \mu\left(\bigcup_{i \in \mathbb{N}} A_i\right) \text{ に収束可なり.}$$

問 2.2 :  $\mu: \mathcal{F} \rightarrow [0, \infty]$  は  $(X, \mathcal{F})$  上の測度とする。

$\lambda \in (0, \infty)$  に対して

$$\lambda\mu: \mathcal{F} \rightarrow [0, \infty], A \mapsto \lambda \cdot \mu(A) \text{ である}$$

ならば  $\lambda\mu$  も  $(X, \mathcal{F})$  上の測度であることを示せ. (ただし  $\lambda \cdot \infty = \infty$  とする)

この講義では

$$\mathcal{M}(X, \mathcal{F}) := \{ (X, \mathcal{F}) \text{ 上の測度 } \mu$$

と  $\mu < \nu$  にとり。

以降

 $G$  の  $(X, \mathcal{F})$  の可測な作用

$$\rho: G \rightarrow \mathcal{G}(X, \mathcal{F})$$

を固定して考えよう。

①  $\rho$  は " $G$  の  $\mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  の作用" を誘導することを見よう。

Prop 2.5: 各  $g \in G$ , 各  $\mu \in \mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  に対して

$$\rho(g)_* \mu: \mathcal{F} \rightarrow [0, \infty] \quad \text{と } \mu < \nu$$

$$A \mapsto \mu(\rho(g)^{-1}(A))$$

このとき  $\rho(g)_* \mu$  は  $(X, \mathcal{F})$  上の測度と見よう。

問 2.3: 上の Prop を示せ。

ここで 各  $g \in G$  に対し

$$\begin{aligned} \tilde{\rho}(g) : \mathcal{M}(X, \mathcal{F}) &\rightarrow \mathcal{M}(X, \mathcal{F}) \\ \mu &\mapsto \rho(g) * \mu \end{aligned}$$

と定める

$\tilde{\rho}$  は  $G$  の  $\underbrace{\mathcal{M}(X, \mathcal{F})}_{\text{集合}}$  への作用を定める。

この  $\tilde{\rho}$  は  $G \xrightarrow{\rho} \mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  の誘導作用  $\mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  への作用と一致する。

問 2.4:  $\tilde{\rho}$  が  $G$  の  $\mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  への作用を定めている事を確認せよ。

Def 2.6:  $G \xrightarrow{\tilde{\rho}} \mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  についての  $(G, \tilde{\rho})$ -固定点と  $(X, \mathcal{F})$  上の  $(G, \rho)$ -不変測度という。

問 2.5 ,  $\mu \in \mathcal{M}(X, \mathcal{F})$  において以下の2条件が  
同値であることを確認せよ.

(i)  $\mu$  は  $(G, \rho)$ -不変

(ii)  $\forall A \in \mathcal{F}, \forall g \in G,$

$$\mu(\rho(g)^{-1}(A)) = \mu(A)$$

例 2.7 (ルベグ- $\gamma$ 測度):

$$X = \mathbb{R}^n \text{ とする.}$$

“ルベグ- $\gamma$ 可測集合”を以下の子集に定義可也.

$$\text{子集 } I_n = \left\{ (a_1, b_1] \times \cdots \times (a_n, b_n] \subset \mathbb{R}^n \mid \begin{array}{l} a_i \leq b_i \in \mathbb{R}, i=1, \dots, n \\ \text{と} \end{array} \right\}$$

各  $B = (a_1, b_1] \times \cdots \times (a_n, b_n] \in I_n$  に対して

$$\text{vol}(B) := \prod_{i=1}^n (b_i - a_i) \text{ と定める.}$$

次に各  $E \subset \mathbb{R}^n = X$  について

No. 11

$$\Delta(E) := \left\{ B \subset I_n \mid \begin{array}{l} B \text{ は有限} \\ \bigcup_{B \in \mathcal{B}} B \supset E \end{array} \right\}$$

とある.

$$\mu^*(E) \in [0, \infty] \text{ と}$$

$$\mu^*(E) := \begin{cases} \inf_{B \in \Delta(E)} \sum_{B \in \mathcal{B}} \text{vol}(B) & (\text{if } \Delta(E) \neq \emptyset) \\ \infty & (\text{if } \Delta(E) = \emptyset) \end{cases}$$

として定める.

この  $\mu^* : 2^X \rightarrow [0, \infty]$  と  $X = \mathbb{R}^n$  上の  
 $E \mapsto \mu^*(E)$

ルベグ-グ外測度と定める

Def 2.8:  $A \subset \mathbb{R}^n = X$  (つまり  $A \in 2^X$ )

$\mu^*$  は  $\mu^*$ - $\sigma$  可測 であるとは

$\forall D \subset X,$

$$\mu^*(A) = \mu^*(A \cap D) + \mu^*(A \cap D^c)$$

が成り立つこと.

ここで

$$\mathcal{F}_{Lbs} := \left\{ A \in \mathbb{R}^n \mid A \text{ は } \mu^*\text{-}\sigma\text{可測} \right\}$$

とある

問 2.6  $(\mathbb{R}^n, \mathcal{F}_{Lbs})$  は  $\mu^*$  可測空間に

なることを示せ.



以下, 例 1.6 の設定を考えよう.

No. 13

より,  $\mathbb{R}^m$  の  $\mathbb{R}^m$  への作用

$$\rho: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathcal{G}(\mathbb{R}^m) \text{ として}$$

$$\rho(v): \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m, \quad \alpha \mapsto \alpha + v$$

$$(v \in \mathbb{R}^m)$$

として定義しておく.

実は この作用  $\rho$  は  $(\mathbb{R}^m, \mathcal{F}_{\text{LBS}})$  上の  
可測な作用 となっている.

問 2.7: 上記の  $\rho$  として  $(\mathbb{R}^m, \mathcal{F}_{\text{LBS}})$  上  
可測であることを示せ.

特に  $\rho$  は  $\mathbb{R}^m$  の  $\mathcal{M}(\mathbb{R}^m, \mathcal{F}_{\text{LBS}})$  への  
作用  $\tilde{\rho}$  を誘導する.

$$\text{ここで } \mu_{Lbs} : \mathcal{F}_{Lbs} \rightarrow [0, \infty] \quad \underline{\text{No.14}}$$

$$A \mapsto \mu^*(A)$$

とおく

例 2.8 :  $\mu_{Lbs}$  上の  $(X, \mathcal{F}_{Lbs})$  上の  
測度であることを示す

$\mu_{Lbs}$  は  $(\mathbb{R}^n, \mathcal{F}_{Lbs})$  上の  
ルベグ測度という。

例 2.9 :  
 $\mu_{Lbs}$  は  $(\mathbb{R}^n, \rho)$ -不変であることを示す。