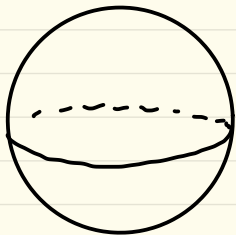


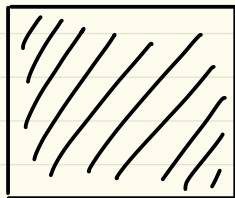
# §8 角付及多様体



: 通常、意味、多様体



: “境界付及多様体”



: “角付及多様体”

Section 8  
a 7-2

## 内容

- 境界, 角 について解析
- 境界付  $\mathbb{R}^n$  多様体, 角付  $\mathbb{R}^n$  多様体の定義
- 各種概念の再定義

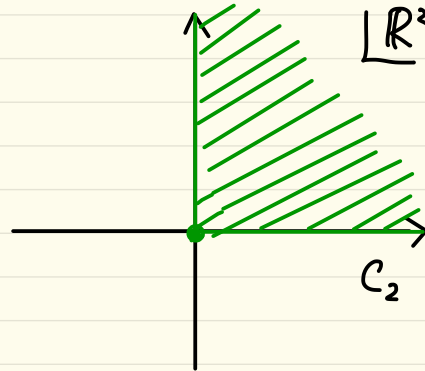
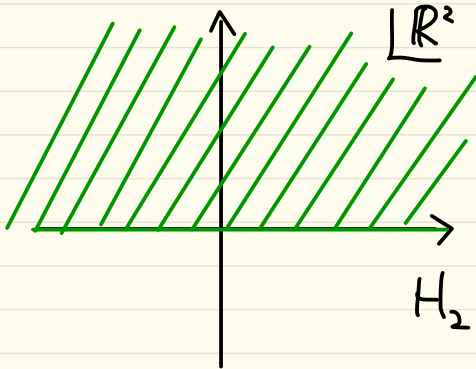
# Section 8.1: 境界, 角: 2D 解析

設定:  $k \in \mathbb{Z}_{>0}$

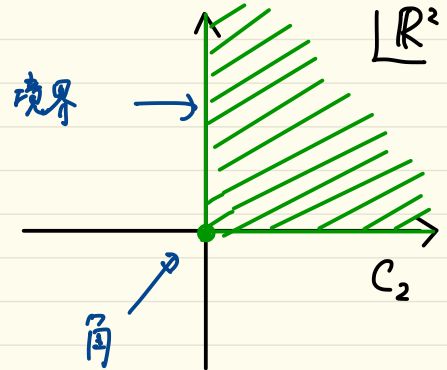
Def 8.1.1:  $H_k := \{ x = (x_1 \dots x_k) \in \mathbb{R}^k \mid x_k \geq 0 \}$

$C_k := \{ x \in \mathbb{R}^k \mid x_i \geq 0 \text{ (} \forall i \text{)} \}$

$\varepsilon \ll 1$



Q: "角" や "境界" について  
微分 の議論 は どうなる?



A: " $C^\infty$ 級関数" の定義 におよ.  $\rightarrow$  "何をやりますか?" に依存可也.

この講義 では

"微分の議論" は 通常の場合 とほぼ同じ に行おうに

" $C^\infty$ 級関数" を 定める。

$\rightarrow$  この講義 では "ストークスの定理" を やります。

以下,  $D_k = H_k$  or  $C_k$  である.

Def. 8.1.2 :  $U \subset D_k$  である

$f : U \rightarrow \mathbb{R}^n$   $C^\infty$  級

$\stackrel{\text{def}}{\iff} \exists \tilde{U} \subset \mathbb{R}^k : \text{open}, \exists \tilde{f} \in C^\infty(\tilde{U})$

s.t.  $U = \tilde{U} \cap D_k, f = \tilde{f}|_U$

(  $\mathbb{R}^k$  a open set 上 a  $C^\infty$  級関数 :  
延長可能 )

Def 8.1.3 若  $U \subset_{\text{open}} D_k$  则

$$C^\infty(U) := \{ f: U \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ 是 } C^\infty \text{ 级} \}$$

Prop 8.1.4 若  $U \subset_{\text{open}} D_k$  则

$C^\infty(U)$  是自然, 线性, 逐点-倍, 环

(结合, 可换, 单位的)  $\mathbb{R}$  代数

Def 8.1.5  $k, l \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$  かつ  $l > k$ .

$$U \subset_{\text{open}} D_k, \quad V \subset_{\text{open}} D_l \quad (= \mathbb{R}^n \text{ 上})$$

写像  $\tau: U \rightarrow V$  について  $C^k$  級

$$\stackrel{\text{def}}{\iff} \tau^*(C^l(V)) \subset C^k(U)$$

$$\left( \begin{array}{l} \tau = \tau^{-1} \text{ かつ } f \in C^l(V) \text{ ならば} \\ \tau^* f: U \rightarrow \mathbb{R}, \quad u \mapsto f(\tau(u)) \\ \text{は} \\ \text{ii} \\ f \circ \tau \end{array} \right)$$

Prop 8.1.6  $k, l \in \mathbb{Z}_{20}$  と可也.

$U \subset \mathbb{D}_k$ ,  $V \subset \mathbb{D}_l$ , 写像  $\tau: U \rightarrow V$   $\tau = (\tau_1, \dots, \tau_n)$

以下同値

(i)  $\tau$  は Def. 8.1.5 の意味で  $C^\infty$  級 ( $\tau^*(C^\infty(V)) \subset C^\infty(U)$ )

(ii)  $\tau(u) = (\tau_1(u), \dots, \tau_n(u))$  ( $u \in U$ )

と可也  $\tau = (\tau_1, \dots, \tau_n) \in C^\infty(U)$

Def 8.1.2



## Proof of Prop f.1.6

For (i)  $\Rightarrow$  (ii)  $\Rightarrow$  (i).  $\forall i \in \{1, \dots, n\} \exists \epsilon_j$ .  $\textcircled{1}$   $\tau_i \in C^\infty(U)$

$v_i : V \rightarrow \mathbb{R}, v \mapsto v_i$  (記号の乱用)

$\epsilon_j \subset \epsilon$   $v_i \in C^\infty(V)$ .

(i)  $\Rightarrow$   $\tau^* v_i \in C^\infty(U)$   $\tau$  局所  $\epsilon$ , 定義より  $\tau_i = \tau^* v_i$ .

(ii)  $\Leftarrow$   $\tau^* \tau_i = v_i$ .

次に (ii)  $\Rightarrow$  (i)  $\Rightarrow$  (ii).

$\forall f \in C^\infty(V) \exists \epsilon_j$ .  $\textcircled{2}$   $\tau^* f \in C^\infty(U)$

i.e.  $\exists \tilde{U} \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\exists h \in C^\infty(\tilde{U})$  s.t.

$$U = \tilde{U} \cap D_\epsilon, \tau^* f = h|_U$$

∃  $\tau_1, \dots, \tau_n \in C^\infty(U)$  s.t.

∃  $i \in \{1, \dots, n\}$  s.t.  $\exists \tilde{U}_i \subset \mathbb{R}^k$ ,  $\tilde{U}_i$  open,  $\exists \tilde{\tau}_i \in C^\infty(\tilde{U}_i)$  s.t.  $U = \tilde{U}_i \cap D_\epsilon$ ,  $\tau = \tilde{\tau}_i|_U$

∃  $f \in C^\infty(V)$  s.t.  $\exists \tilde{V} \subset \mathbb{R}^l$ ,  $\tilde{V}$  open,  $\exists \tilde{f} \in C^\infty(\tilde{V})$  s.t.  $V = \tilde{V} \cap D_\epsilon$ ,  $f = \tilde{f}|_V$ .

$\tilde{\tau} : \bigcap_i U_i \rightarrow \mathbb{R}^l$ ,  $u \mapsto (\tilde{\tau}_1(u), \dots, \tilde{\tau}_n(u))$  s.t.

$\tilde{U} := \bigcap_i U_i \cap \tilde{\tau}^{-1}(\tilde{V})$  s.t.  $\tilde{U} \subset \tilde{U}$

$\tilde{\tau}$  is  $\tilde{U}$  s.t.  $\tilde{V} \cap \tilde{U}$  is  $C^\infty$  manifold.  $\exists \tilde{\tau}^k \tilde{f} \in C^\infty(\tilde{U})$ .

$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow \\ \mathbb{R}^k \text{ open} & \mathbb{R}^l \text{ open} \end{matrix}$   $u = \tilde{\tau}^k \tilde{f}$  s.t.  $\tilde{\tau}^k \tilde{f} \in C^\infty(\tilde{U})$



Def 8.1.7 (方向微分)  $k \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$ ,  $U \subset D_k$  と開.

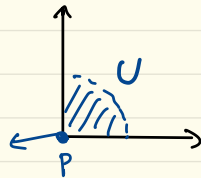
$p \in U$ ,  $v \in \mathbb{R}^k$ ,  $f \in C^0(U)$  に対し,

$$\underline{v_p(f)} := v_p(\tilde{f}) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\tilde{f}(p+tv) - \tilde{f}(p)}{t} \in \mathbb{R}$$

$f$  が  $p$  に近づく  
 $v$  の方向微分

拡張 (7.2.1) のこと  
 定義域  $p$  に含まれる.

$\tau = \tau^{-1}$ ,  $\tilde{U} \subset \mathbb{R}^k$ ,  $\tilde{f} \in C^0(\tilde{U})$  with  $U = \tilde{U} \cap D_k$   
 $f = \tilde{f}|_U$



Prop 8.1.8 方向微分は well-defined.

L

( $\tilde{f}$  の異なる  $v$  には  $f$  が同じ)

## Proof of Prop 8.1.8

$$p \in U, v \in \mathbb{R}^k, f \in C^\infty(U) \approx f|_X.$$

$$\tilde{U}_1, \tilde{U}_2 \subset_{\text{open}} \mathbb{R}^k, \tilde{f}_1 \in C^\infty(\tilde{U}_1), \tilde{f}_2 \in C^\infty(\tilde{U}_2)$$

$$\text{with } U = \tilde{U}_1 \cap D_k = \tilde{U}_2 \cap D_k$$

$$f = \tilde{f}_1|_U = \tilde{f}_2|_U \quad \approx \text{ed.}$$

$$\textcircled{\tilde{U}_1} \quad \nu_p(\tilde{f}_1) = \nu_p(\tilde{f}_2)$$

$$v = \sum_{i=1}^n a_i e_i \quad \varepsilon \ll 1.$$

$$\therefore \text{したがって } v_p(\hat{f}_k) = \sum_{i=1}^n a_i ((e_i)_p(\hat{f}_k)) = \sum_{i=1}^n a_i \frac{\partial \hat{f}_k}{\partial u_i}(p) \\ (k=1,2)$$

従って以下を証明する

$$\textcircled{1} \quad \frac{\partial \hat{f}_1}{\partial u_i}(p) = \frac{\partial \hat{f}_2}{\partial u_i}(p) \quad (\forall i)$$

$$\text{すなわち } \hat{f}_k|_U = f, \quad U = \hat{U} \cap D_f \text{ である}$$

よって  $p + \tau e_i \in D_k \quad (\forall \tau \in \mathbb{R}_{>0})$  に注意すると,

$$\frac{\partial \hat{f}_k}{\partial u_i}(p) := \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{\hat{f}_k(p + \tau e_i) - \hat{f}_k(p)}{\tau} = \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{f(p + \tau e_i) - f(p)}{\tau} \quad \leftarrow k: \text{依存} \right. \\ \left. (i \neq k)$$

$$\text{したがって } \frac{\partial \hat{f}_1}{\partial u_i}(p) = \frac{\partial \hat{f}_2}{\partial u_i}(p) \quad (\forall i) \quad \square$$

Def 8.1.9.  $p \in U \subset \mathbb{D}_k$  である。

$$T_p U := \left\{ \gamma : C^0(U) \rightarrow \mathbb{R} \mid \begin{array}{l} \gamma \text{ は線型 } \gamma' \rightarrow \\ p \text{ に } \gamma(1) \text{ だけ } \gamma(0) = \gamma' \text{ 則 } \gamma \text{ 満たす可} \\ \text{(i.e. } \forall f, h \in C^0(U), \\ \gamma(f \cdot h) = \gamma(f) \cdot h(p) + f(p) \cdot \gamma(h) \end{array} \right\}$$

である。

Prop 8.1.10:  $T_p U$  は線形, 加法とスカラー乗法に閉じた  
1-次元空間である。

Theorem 8.1.11  $p \in U \subset_{\text{open}} D_k$  is d.

$$\varphi: \mathbb{R}^k \rightarrow T_p U$$

$$v \mapsto v_p$$

is well-defined  $\varphi$  is 線型同型

Proof of Thm 8.1.9:

$\varphi$  is well-defined 性, 線型性 の 証明 は 省略

(Prop 8.1.8 を 用. d)

⑧  $\varphi: \mathbb{R}^k \rightarrow T_p U$  は全単射

以下の3つの命題  $\rho_1 \rightarrow \rho_2$  に従う

以下,  $\tilde{U} \subset_{\text{open}} \mathbb{R}^k$  with  $U = \tilde{U} \cap D_k \ni$  固定可.

Prop 8.1.12:  $\gamma: T_p U \rightarrow T_p \tilde{U}, \gamma \mapsto \gamma \circ \text{rest}_{\tilde{U}}$

( $\gamma: \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^k, \text{rest}_{\tilde{U}}: C^\infty(\tilde{U}) \rightarrow C^\infty(U)$   
 $f \mapsto f|_U$ )  
is well-defined  $\Leftrightarrow$  単射線型写像

(Hint: Cut-off 関数使う)



Prop 8.1.12

$$\Psi_{p, \tilde{U}} : \mathbb{R}^k \rightarrow T_p \tilde{U}$$

$$(\tilde{U} \subset_{\text{open}} \mathbb{R}^k)$$

$$v \mapsto v_p : C^\infty(\tilde{U}) \rightarrow \mathbb{R}$$

( $p$  は  $\tilde{U}$  の  $v$  の微分)

と対応  $\Psi_{p, \tilde{U}}$  は 全単射線型写像

幾何 A  
a 内容  
(2020年度  
a Section 4)

Prop 8.1.14

$$\Psi_{p, \tilde{U}} = \gamma \circ \varphi$$

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{R}^k & \xrightarrow{\varphi} & T_p \tilde{U} \\ & \searrow \gamma & \downarrow \\ & & T_p \tilde{U} \end{array}$$



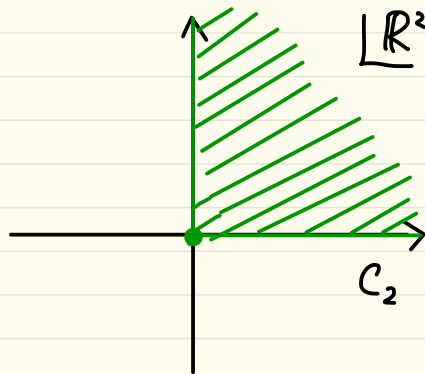
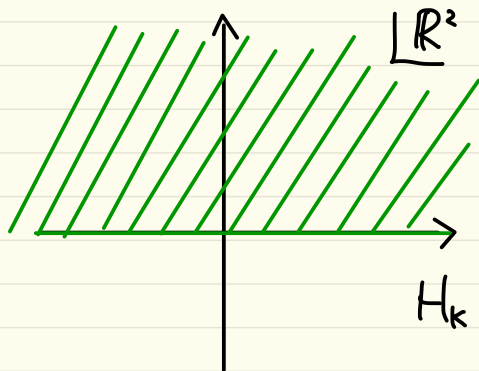
## Section 8.2: 境界付了, 角付了 为標, 付

設定:  $k \in \mathbb{Z}_{\geq 0}$

$\Omega$ : 位相空間



記号:  $H_k := \{ x = (x_1, \dots, x_k) \in \mathbb{R}^k \mid x_k \geq 0 \}$



$C_k := \{ x \in \mathbb{R}^k \mid x_i \geq 0 \text{ (} \forall i \text{)} \}$



アイン

通常の  $k$ -次元  $C^\infty$ -級多様体:  $\mathbb{R}^k$  の open set 上  $\varepsilon$  小: 地図帳  $C^\infty$ -級.  
座標変換  
 $C^\infty$

境界付  :  $H_k$  の 

角付  :  $C_k$  の 

以下,  $D_k = H_k$  or  $C_k$  と可也.

Def 8.2.1:  $(O, U, u)$  を  $\Omega$  上の  $D_k$ -局所座標 (local coordinate)

$$\stackrel{\text{def}}{\iff} \begin{cases} \varphi^* O \subset \Omega : \text{open} \\ \varphi^* U \subset D_k : \text{open} \\ u : O \rightarrow U : \text{同相写像} \end{cases}$$

Def. 8.2.2:

$LC(\Omega : D_k) := \{ (O, U, u) \mid \Omega \text{ 上の } D_k\text{-loc. coord.} \}$   
(独自記号に注意)

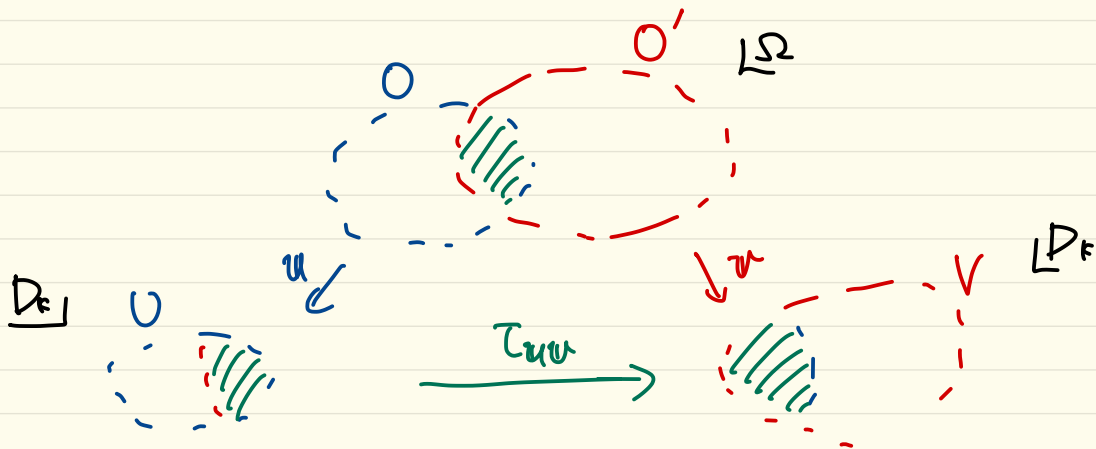
Def 8.2.3 (座標変換):

$$(O, U, u), (O', V, v) \in \mathcal{LC}(\mathbb{R}; D_E) \text{ 1: } \approx \text{7}$$

$$\tau_{uv} := v \circ u^{-1} : u(O \cap O') \rightarrow v(O \cap O'), u \mapsto v(u^{-1}(u))$$

$u$  と  $v$  の座標変換

と  $\mathbb{R}$  の



Def 8.2.4  $\mathcal{A}_0 \subset LC(\Omega; D_k) \text{ } \pi^1$

$\Omega$  上 の  $D_k$  - atlas

def (i)  $\bigcup_{(O, U, u) \in \mathcal{A}_0} O = \Omega$

&

(ii)  $\forall (O, U, u), (O', V, v) \in \mathcal{A}_0$  with  $O \cap O' \neq \emptyset$ ,

$$\tau_{uv} : u(O \cap O') \rightarrow v(O \cap O')$$

↑  
座標変換

∧ open  
 $D_k$

∧ open  
 $D_k$

↑ Def 8.1.5 の意味で  $C^\infty$  級

Def 8.2.5  $(\Omega, A)$  为  $k$  次元  $C^\infty$ -级 境界 流形为标体  
 (resp.  $k$  次元  $C^\infty$ -级 角 流形为标体)

def

(i)  $\Omega$  为 Hausdorff, 第二可算公理 & 清化可  
 空  $\mathbb{R}^k$  位相空间

(ii)  $A$  为 极大  $H_k$ -atlas on  $\Omega$   
 (resp. 极大  $C_k$ -atlas on  $\Omega$ )

"manifold with boundary"  
 (mfd. w.b.)

以下 "境界 流形为标体"

"角 流形为标体"

"manifold with corners"  
 (mfd. w.c.)

与 青 c.

通常の  $C^\infty$ -atlas の場合と同様に

次の命題が成り立つ。

Prop 8.2.6 :  $D_k = H_k$  or  $C_k$ ,

$A_0 \subset LC(\Omega; D_k) : D_k$ -atlas on  $\Omega$   
と可.

このとき

$\exists! A : \text{極大 } D_k$ -atlas on  $\Omega$   
with  $A \supset A_0$ .

$( A := \{ (O, U, \psi) \in LC(\Omega; D_k) \mid \begin{array}{l} \psi(O', V, \psi) \in A_0 \\ \tau_{UV}, \tau_{VW} \in C^\infty \end{array} \} )$   
と可. it is so.



Remark: "素朴の意味" で

$\{ k\text{-dim'l } C^\infty\text{-mfd's } \}$

$\cap$

$\{ k\text{-dim'l } C^\infty\text{-mfd w.b. } \}$

$\cap$

$\{ k\text{-dim'l } C^\infty\text{-mfd. w.c. } \}$



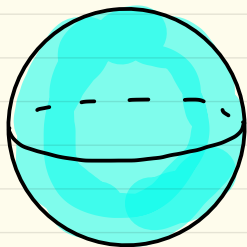
一般化

と解釈してよい (正確には 圏論の  $\text{fibre}$   
必要ならばこゝでは詳細は省く)

Ex 8.27: 閉区間  $[a, b]$  ( $a < b$ ) は

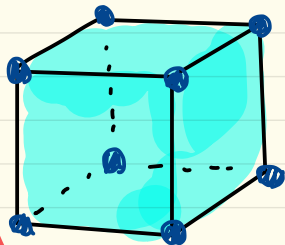
1-dim'l mfd w.b.

(1次元の場合  $H_1 = C_1$  かつ  
境界と角の区別は無い)



k次元  $S^{k-1} = \{x \in \mathbb{R}^k \mid \sum x_i^2 = 1\}$  は

k-dim'l mfd w.b.



k次元立方体  $[0, 1]^k \subset \mathbb{R}^k$  は

k-dim'l mfd w.c.

## Section 8.3: 各種概念の再定義

通常の意味の  $C^\infty$  級多様体の  $\alpha$  と  $\beta$  と同様に:

以下の概念を定義して, 抽象論と同様に展開する.

$C^\infty$  級関数, 接空間,  $C^\infty$  級写像, 写像の微分, (Section 8.1)  
の "おまけ"

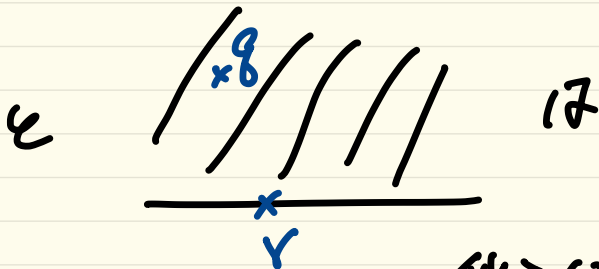
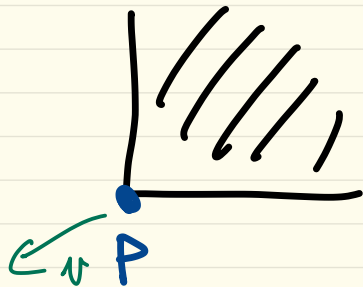
cut-off 関数, ベクトル場, 微分形式

(ブラケット積)      (升積, 升微分)

$\gamma = \gamma(t)$  "曲線の速度ベクトル" についての取りこぼしがない  
ので注意.

(この講義での定義はいい)

Claim:



微分同相

ではいい

(同相ではない)

保持

$g$  に  $x$  の接ベクトルは

$\gamma$  曲線の速度ベクトル

と一致する。

$P$  に  $x$  の接ベクトルは

曲線の速度ベクトルと一致するとは限らない。