固体物理学 I 講義ノート

井野明洋 ino@hiroshima-u.ac.jp

広島大学

2017年11月16日

第5章

波動と結晶

― 波長が合うとき、合わぬとき

原子による電子の散乱が、電気抵抗として観測されないことが、謎であった。 しかし、こ れまでは、散乱源としての原子の配列を考慮していなかった。 また、量子論によれば、電 子は波として振る舞うはずだ。 そこで、波動と結晶が出会ったとき何が起きるのか、整理 しよう。

5.1 導入



図 5.1 周期的に並ぶ原子。 銅の結晶は、格子定数 3.6 Å の面心立方格子 (fcc)。

話の流れを振り返ってみよう。 第3章では、まず、原子の振動を量子化して、ボース= アインシュタイン統計を適用した。 次に、原子の周期的な配列を踏まえて、格子振動の波 としてフォノンを導入し、エネルギー・波数空間において フォノンが構造をもつこと を 示した。 第4章では、電子を量子化して、フェルミ=ディラック統計を適用し、電子フェ ルミ気体を導出した。 従って、次にすべきことは、図 5.1 のような結晶の 周期性 と電子 の 波動性 の間のやりとりを定式化することであろう。 固体中の電子を理解するために、 避けては通れない問題だ。

■ 回折実験

実験事実として、結晶に量子ビームを当てると回折像が観測されることが知られている。図 5.2 に、金薄膜の電子線回折を示すが、X線や中性子線を結晶に当てても同様の回 折像が観測される。量子論によれば、あらゆる粒子は波になる。 つまり、回折は、量子



図 5.2 Au 薄膜の電子線回折像 [1]。 (a) [001] 入射。 (b) [110] 入射。

ビームの 波動性 と結晶の 周期性 によって生じる現象だ。 回折像を観測するには、入射線の波長 λ が格子定数と同程度になるように、入射線のエネルギー E を設定する必要がある。 無質量粒子および有質量粒子の分散関係に、 $\lambda = \frac{2\pi}{k}$ を代入すると、次のようになる。

無質量粒子の波長
$$\lambda = \frac{hc}{E}$$
 (5.1)

有質量粒子の波長
$$\lambda = \frac{h}{\sqrt{2mE}}$$
 (5.2)



図 5.3 回折実験に用いる粒子線の波長とエネルギー。

入射線	波長 λ (Å)	線源		
X 線 (光子)	$\frac{12.4\times10^3}{E \text{ (eV)}}$	Cu Kα (1.54 Å) Mo Kα (0.709 Å) 放射光 (波長可変)	汎用的。	
中性子線	$\frac{0.28}{\sqrt{E \text{ (eV)}}}$	原子炉 加速器	磁気構造 の観測にも 用いられる。	
電子線	$\frac{1.2}{\sqrt{E \text{ (eV)}}}$	電子銃	電荷をもつので、よく散乱される。 表面分析 に用いられる。	

表 5.1 回折実験に用いる入射線の種類。

■ ブラッグ条件

1913 年、ブラッグ親子 (Sir William Henry Bragg と William Lawrence Bragg) は、 結晶によってX線が回折される条件が、次の式で与えられることを見つけた。

ここで、dは結晶面の間隔、 θ への結晶面への入反射角、 λ は波長を表す。入射線の波長 はエネルギーの関数なので、前後でエネルギーの変わらない 弾性散乱であれば、入射波と 散乱波の波長 λ は等しい。 すると、図 5.4 にように、隣り合う結晶面による反射波の 光 路差 は $2d\sin\theta$ になる。 これが波長の整数倍であれば、各面からの反射波が **すべて同位** 相 になり、互いに強め合って、回折が起きる。 波長の整数倍にならないときは、異なる 位相が互いに打ち消し合うので、散乱波は消える。



図 5.4 ブラッグ条件の図解。

- **簡潔明瞭**で、極めて実用的。
- スカスカな結晶面が、鏡のように反射するしくみが、よくわからない。
- 結晶面の取り方が無数にあり、結晶面の正体が、はっきりしない。
- 根本原理が謎であるが、結果的には正しい。

■ 課題

回折点が決まる「しくみ」を知りたい。

■ 方針

波の干渉と結晶の周期性を数式で表現する。Bravais 格子。逆格子ベクトル。



5.2 基本原理

物体に波を照射したときの散乱強度の分布を調べる。 線源が試料から十分に離れているとして、図 5.5 のように、試料周辺における入射波の波動関数を、波数ベクトル \mathbf{k}_i の**平面波** で近似する。

$$\psi_{\rm i}({\bf r}) \propto e^{i {\bf k}_{\rm i} \cdot {\bf r}}$$

また、散乱波の波数ベクトルを kf とおき、波数ベクトルの増分

$$\mathbf{q} \stackrel{\text{def.}}{=} \mathbf{k}_{\rm f} - \mathbf{k}_{\rm i} \tag{5.4}$$

を、**散乱ベクトル** と呼ぶ。 図 5.7 より、座標原点からの散乱波に対して、位置 **r**_n の点か らの散乱波は、位相が

$$\phi_n = \mathbf{k}_{i} \cdot \mathbf{r}_n - \mathbf{k}_{f} \cdot \mathbf{r}_n = -\mathbf{q} \cdot \mathbf{r}_n$$

ほど進んでいるはずだ。 位置 \mathbf{r}_n の点の散乱確率を f_n とおいて、 \mathbf{r}_1 、 \mathbf{r}_2 、… からの散乱 波を重ね合わせると、 $\psi_{\mathbf{f}}(\mathbf{r}) \propto e^{i\mathbf{k}_{\mathbf{f}}\cdot(\mathbf{r}-\mathbf{r}_1)}f_1 e^{i\mathbf{k}_{\mathbf{i}}\cdot\mathbf{r}_1} + e^{i\mathbf{k}_{\mathbf{f}}\cdot(\mathbf{r}-\mathbf{r}_2)}f_2 e^{i\mathbf{k}_{\mathbf{i}}\cdot\mathbf{r}_2} + \cdots$

$$= e^{i\mathbf{k}_{f}\cdot\mathbf{r}}\left(\sum_{n}f_{n} e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}_{n}}\right)$$

となる。そこで、fn に依存する因子を、散乱振幅

$$F(\mathbf{q}) = \sum_{n} f_n \, e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}_n} \tag{5.5}$$

とおくと、その二乗が、散乱強度のq依存性を与える。

$$I(\mathbf{q}) \propto \left| F(\mathbf{q}) \right|^2$$
 (5.6)

実際の固体では、主な散乱源は電子であり、点ではなく幅があり、電荷密度が雲のように 連続的に分布している。 そこで、散乱密度分布を $f(\mathbf{r})$ とおき、微小領域 $d\mathbf{r}$ からの散乱波 を重ね合わせると、(5.5) の和が積分になる。



散乱振幅
$$F(\mathbf{q}) = \int_{\underline{c}} f(\mathbf{r}) e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d\mathbf{r}$$
 (5.7)

従って、散乱振幅 $F(\mathbf{q})$ は、 $f(\mathbf{r})$ の **フーリエ変換** にほかならない。 つまり、回折実験は、 まさしく **逆空間を直接観測している** ことになる。 フーリエ変換さえできれば、実空間構 造 $f(\mathbf{r})$ から回折像 $|F(\mathbf{q})|^2$ を予想することができるし、回折像 $|F(\mathbf{q})|^2$ から実空間構造 $f(\mathbf{r})$ を推定することもできる。



図 5.7 位置 r の点からの散乱波は、座標原点からの散乱波より、位相が $\phi = \mathbf{k}_i \cdot \mathbf{r} - \mathbf{k}_f \cdot \mathbf{r} = -\mathbf{q} \cdot \mathbf{r}$ ほど進んでいる。

5.3 ラウエ方程式

■ ブラベー格子

次に、原子が規則正しく並んだ結晶の回折像を考える。 結晶の並進対称性には様々な 種類があるが、(5.7)式に組み込むには、フーリエ変換に適合 する **ブラベー格子 (Bravais** lattice)を使うのが効果的だ。 a_1 、 a_2 、 a_3 を互いに独立なベクトル、 n_1 、 n_2 、 n_3 を整数 として、

$$\mathbf{R} = n_1 \mathbf{a}_1 + n_2 \mathbf{a}_2 + n_3 \mathbf{a}_3 \tag{5.8}$$

という形の線形結合で、すべての格子点を網羅できるものを、ブラベー格子と呼ぶ。また、**a**1、**a**2、**a**3を、ブラベー格子の**基本並進ベクトル**と呼ぶ。

■ ラウエ方程式

繰り返しの単位構造を $f_0(\mathbf{r})$ とおき、これを (5.8) 式のすべての格子点に配置して、電荷 分布 $f(\mathbf{r})$ を構成する。

$$f(\mathbf{r}) = \sum_{\mathbf{R}} f_0(\mathbf{r} - \mathbf{R}) \stackrel{\text{def.}}{=} \sum_{n_1} \sum_{n_2} \sum_{n_3} f_0(\mathbf{r} - n_1 \mathbf{a}_1 - n_2 \mathbf{a}_2 - n_3 \mathbf{a}_3)$$

これを、(5.7)式の散乱振幅に代入して、フーリエ変換する。

$$F(\mathbf{q}) = \sum_{\mathbf{R}} \int d\mathbf{r} \ e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} f_0(\mathbf{r} - \mathbf{R})$$

積分変数を $\mathbf{r}' = \mathbf{r} - \mathbf{R}$ に変換する。

$$F(\mathbf{q}) = \sum_{\mathbf{R}} \int d\mathbf{r}' \ e^{-i\mathbf{q}\cdot(\mathbf{r}'+\mathbf{R})} f_0(\mathbf{r}')$$
$$= \int d\mathbf{r}' \ e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}'} f_0(\mathbf{r}') \ \sum_{\mathbf{R}} e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{R}}$$

単位構造のフーリエ変換を

$$F_0(\mathbf{q}) = \int d\mathbf{r} \ e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} f_0(\mathbf{r})$$
(5.9)

とおき、 R に (5.8) 式を代入する。

$$F(\mathbf{q}) = F_0(\mathbf{q}) \sum_{n_1} \sum_{n_2} \sum_{n_3} e^{-i\mathbf{q}\cdot(n_1\mathbf{a}_1+n_2\mathbf{a}_2+n_3\mathbf{a}_3)}$$

= $F_0(\mathbf{q}) \sum_{n_1} \left(e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_1}\right)^{n_1} \sum_{n_2} \left(e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_2}\right)^{n_2} \sum_{n_3} \left(e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_3}\right)^{n_3}$ (5.10)

ここで、 $e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_j}$ は、絶対値が1の複素数になる。 $e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_j} \neq 1$ のとき、各項の位相がばらば らで、互いに打ち消し合うので、和が大きくなることはないが、 $e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_j} = 1$ のとき、各項 の位相がすべてそろって、和が無限大に発散する。 従って、 $F(\mathbf{q})$ が大きな値をもつのは、

$$e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_1} = e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_2} = e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_3} = 1$$

のときに限定される。 この条件を、整数 m1、m2、m3 を用いて書き換えると、

 		─── ラウエ方程ョ	ť		
$\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_1=2\pim_1$	かつ	$\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_2=2\pim_2$	かつ	$\mathbf{q}\cdot\mathbf{a}_3=2\pim_3$	(5.11)

となる。 ラウエの連立方程式 (5.11) は、ブラベー格子による回折の 必要条件 を与える。

■ ラウエ方程式の解

実空間ベクトルを縦ベクトル、逆空間ベクトルを横ベクトルとして、ラウエ方程式 (5.11)を行列にまとめて表記すると、

$$\mathbf{q}\left(\begin{array}{ccc}\mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_3\end{array}\right) = 2\pi \begin{pmatrix}m_1 & m_2 & m_3\end{pmatrix}$$

となる。 \mathbf{a}_1 、 \mathbf{a}_2 、 \mathbf{a}_3 は互いに独立なので、必ず逆行列が存在し、

$$\mathbf{q} = 2\pi \left(m_1 \quad m_2 \quad m_3 \right) \left(\begin{array}{c} \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_2 \end{array} \right)^{-1}$$

と解くことができる。 右辺の逆行列を横ベクトル g1、g2、g3 に分割し、

$$\begin{pmatrix} \mathbf{g}_1 \\ \mathbf{g}_2 \\ \mathbf{g}_3 \end{pmatrix} = 2\pi \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_2 \\ \mathbf{a}_3 \end{pmatrix}^{-1}$$
(5.12)

を代入すると、次のように表すことができる。

$$\mathbf{q} = \begin{pmatrix} m_1 & m_2 & m_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{g}_1 \\ \mathbf{g}_2 \\ \mathbf{g}_3 \end{pmatrix} = m_1 \mathbf{g}_1 + m_2 \mathbf{g}_2 + m_3 \mathbf{g}_3$$

従って、ラウエ方程式 (5.11) の解はブラベー格子を成しており、これを 逆格子 と呼ぶ。 逆格子ベクトルを $C = m_1 g_1 + m_2 g_2 + m_3 g_3$ (5.13)

$$\mathbf{G} = m_1 \mathbf{g}_1 + m_2 \mathbf{g}_2 + m_3 \mathbf{g}_3 \tag{5.13}$$

と表記すると、ラウエ方程式の解(5.11)を次のように簡潔にまとめることができる。

(ラウエ条件	
	$\mathbf{q} = \mathbf{G}$	(5.14)

従って、ブラベー格子をフーリエ変換した散乱振幅 *F*(**q**) は、逆格子の格子点でのみ値を もつことになる。要するに、**ブラベー格子のフーリエ変換は、ブラベー格子になる**。

■ 結晶構造因子

(5.10) 式より、逆格子点 $\mathbf{q} = \mathbf{G}$ における散乱振幅は、 $F_0(\mathbf{G})$ に比例する。 この $F_0(\mathbf{G})$ は、単位胞の内部構造 $f_0(\mathbf{r})$ のフーリエ変換なので、結晶構造因子

$$S_{m_1m_2m_3} \propto F_0(\mathbf{G}) = \int d\mathbf{r} \ e^{-i\,\mathbf{G}\cdot\mathbf{r}} f_0(\mathbf{r})$$
(5.15)

と呼ばれ、整数 (m_1, m_2, m_3)を用いて逆格子点を特定する。 回折点の強度は、 $I_{m_1m_2m_3} \propto |S_{m_1m_2m_3}|^2$ で与えられる。

5.4 逆格子

■ 実格子と逆格子の双対性

(5.12) 式を変形すると、

$$\begin{array}{c} \mathbf{g}_{1} \\ \mathbf{g}_{2} \\ \mathbf{g}_{3} \end{array} \right) \left(\begin{array}{c} \mathbf{a}_{1} \\ \mathbf{a}_{2} \end{array} \mathbf{a}_{3} \end{array} \right) = 2\pi \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

となるので、実格子と逆格子の基本並進ベクトルは、互いに正規直交の関係にある。

正規直交性
$$\mathbf{g}_i \cdot \mathbf{a}_j = 2\pi \,\delta_{ij}$$
 (5.16)

従って、逆格子の逆格子は、また元の実格子に戻る。 つまり、実格子と逆格子は、互いに 双対 の関係にあり、フーリエ変換の双対性と整合する。 また、(5.16) 式は、任意の実格 子ベクトル R と任意の逆格子ベクトル G が、次の関係を満たすことを示している。

同位相条件
$$e^{i\mathbf{G}\cdot\mathbf{R}} = 1$$
 (5.17)

左辺に、(5.8) 式と(5.13) 式を代入して、正規直交性(5.16) を適用すると、位相が必ず 2π の整数倍になり、(5.17) 式が成立する。 これは、すべての格子点からの散乱波が同位相に なることを表している。(5.17) 式から、**位相というスカラー量** が、実空間と逆空間の双 対性をつなぐ不動点の役割を担っていることがわかる。

■ 逆格子ベクトルの公式

本章では、逆格子の基本並進ベクトル g_1 、 g_2 、 g_3 を、(5.12) 式の逆行列から導入した。 逆行列が存在することは間違いないが、実際に 3×3 の逆行列を求めるのは、少々面倒だ。 そこで、(5.16) 式の正規直交性から、逆行列を計算する公式を導く。 まず、ベクトルの外 積を用いて $g_1 \propto (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)^t$, $g_2 \propto (\mathbf{a}_3 \times \mathbf{a}_1)^t$, $g_3 \propto (\mathbf{a}_1 \times \mathbf{a}_2)^t$

とおくと、(5.16) 式の直交性が満たされる。 次に、正規性を満たすように、それぞれのベ クトルを規格化すると、直接的な計算式が得られる。

逆格子ベクトルの計算式

$$g_1 = \frac{2\pi}{V_{uc}} (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)^t, \quad \mathbf{g}_2 = \frac{2\pi}{V_{uc}} (\mathbf{a}_3 \times \mathbf{a}_1)^t, \quad \mathbf{g}_3 = \frac{2\pi}{V_{uc}} (\mathbf{a}_1 \times \mathbf{a}_2)^t \quad (5.18)$$
ただし、 V_{uc} は、ベクトル \mathbf{a}_1 、 \mathbf{a}_2 、 \mathbf{a}_3 が張る平行六面体の体積を表す。

$$V_{uc} = \begin{vmatrix} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_3 \end{vmatrix} = (\mathbf{a}_1 \times \mathbf{a}_2)^t \cdot \mathbf{a}_3 = (\mathbf{a}_2 \times \mathbf{a}_3)^t \cdot \mathbf{a}_1 = (\mathbf{a}_3 \times \mathbf{a}_1)^t \cdot \mathbf{a}_2 \quad (5.19)$$

■ 具体例

具体例として、面心立方 (fcc) の逆格子を求める。まず、図 5.8 のように正規直交座標系 を設定する。一般には、立方体の形の 慣用単位胞 (conventional unit cell) がよく用いら れるが、フーリエ変換を実行するには、素のブラベー格子のほうが計算が楽だ。 そこで、 最も体積の小さな単位胞として、図 5.8 の左に示す菱面体の形の 基本単位胞 (primitive unit cell) を採用する。

$$\left(\begin{array}{cc} \mathbf{a}_1 & \mathbf{a}_2 & \mathbf{a}_3 \end{array}\right) = \frac{a}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

これを、(5.19) 式と(5.18) 式に代入する。

$$V_{\rm uc} = \frac{a^3}{8} \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \frac{a^3}{4}$$



図 5.8 fcc の基本並進ベクトルと、bcc の基本並進ベクトル [1]。

$$\mathbf{g}_1 = \left[\begin{array}{c} \frac{8\pi}{a^3} \cdot \frac{a^2}{4} \begin{pmatrix} 1\\0\\1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1\\1\\0 \end{pmatrix} \right]^t = \frac{2\pi}{a} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

g₂ と **g**₃ も同様に計算すると、

\mathbf{g}_1			2-	(-1	1	1)	
g ₂		=	$\frac{2\pi}{a}$	1	-1	1	
g 3)		и	(1	1	-1)	

が得られる。 g_1 、 g_2 、 g_3 が張る格子を、図 5.8 の右側に示す。 つまり、fcc の逆格子は 体 **心立方 (bcc)** になる。 (5.16) 式の双対性より、bcc の逆格子は fcc に戻る。 単純立方 (sc) の逆格子が sc になるのは、自明であろう。 よって、立方晶の3つのブラベー格子の関係 を、次のようにまとめることができる。

$$sc \quad \stackrel{FT}{\longleftrightarrow} \quad sc$$
$$fcc \quad \stackrel{FT}{\longleftrightarrow} \quad bcc$$
$$bcc \quad \stackrel{FT}{\longleftrightarrow} \quad fcc$$

5.5 回折条件

■ 運動量とエネルギー

ブラベー格子の散乱では、各格子点からの散乱波の位相がそろう必要があり、(5.14)式 のラウエ条件 $\mathbf{q} = \mathbf{G}$ が要請される。これに、散乱ベクトル \mathbf{q} の定義式 (5.4) を代入し、

運動量条件
$$\mathbf{k}_{f} = \mathbf{k}_{i} + \mathbf{G}$$
 (5.20)

とする。 (5.20) 式は、**ブラベー格子が与えることのできる運動量** が、 \hbar **G** に限られるこ とを示している。 古典的な散乱問題と同様だが、運動量の条件に加えて、エネルギーの 条件も考慮する必要がある。ここでは、最も寄与の大きい **弾性散乱** だけを考える。 つま り、波と結晶の間でエネルギーのやりとりがなく、散乱波のエネルギーが、入射波と等し いものとする。 $E_{\rm f} = E_{\rm i}$

図 5.9 に示すように、真空中の分散関係は、照射する粒子線の種類によらず等方的なので、 弾性散乱条件は

エネルギー条件
$$\left|\mathbf{k}_{\mathrm{f}}\right| = \left|\mathbf{k}_{\mathrm{i}}\right|$$
 (5.21)

と書き換えられる。 従って、(5.20) 式と (5.21) 式の連立解が、回折の 必要条件 になる。



図 5.9 真空中の分散関係。

74

■ エバルトの作図

ブラベー格子と \mathbf{k}_i が与えられたときに、 \mathbf{k}_f を探し出す方法を図解する。まず、(5.20) 式の運動量条件として、図 5.10 のように、逆格子点の分布を作図する。 そして、 \mathbf{k}_i ベク トルの終点を、逆空間の原点に固定する。 次に、与えられた \mathbf{k}_i の始点を中心に半径 $|\mathbf{k}_i|$ の**エバルト球**を描いて、(5.21) 式のエネルギー条件とする。 この球面が、ちょうど逆格 子点に重なるところが、回折が起きる \mathbf{k}_f を与える。

図 5.10 より、試料が単結晶のとき、入射波を単色化してエネルギー幅を絞ると、めっ たに回折が起きない ことがわかる。 実験では、エネルギーを振るか、結晶の向きを振る かして、輝点を探すことになる。 簡便な手法としては、エネルギー幅の広い白色 X 線を 用いて反射角の二次元分布を測定するラウエ法や、粉末試料を用いて反射角 20 の一次元 分布を測定するデバイ=シェラー法がある。



図 5.10 エバルトの作図。

5.6 まとめ

■ 回折のしくみ

- ブラベー格子は、実空間と逆空間をつなぐ直行便。
- ラウエ方程式による 運動量条件 より、 \mathbf{k}_{f} = \mathbf{k}_{i} + \mathbf{G} 。
- 弾性散乱による エネルギー条件 より、 $|\mathbf{k}_f| = |\mathbf{k}_i|$ 。
- 回折現象の舞台は、逆空間。

■ 残された謎

- ブラッグ条件との関係? 結晶面の正体?
- わかったような、わからんような。 理屈は結構だが、どうも実感が湧かない。

参考文献

 S. Ino, D. Watanabe, and S. Ogawa, "Epitaxial Growth of Metals on Rocksalt Faces Cleaved in Vacuum. I", J. Phys. Soc. Jpn. 19, 881 (1964).

補足資料

■ 主な結晶構造

- 最密充填は、fcc と hcp。
- Fe は、室温では bcc だが、911 ℃以上で fcc に転移する。
- 他に、Ca、Ti、Zr、Hf なども構造相転移を起こす。



図 5.11 面心立方 (face-centered cubic; fcc) 構造。 Cu, Ag, Au, Al, Ni, Pd, Pb, Pt, Ca など。



図 5.12 体心立方 (body-centered cubic; bcc) 構造。 Fe, Cr, Mo, W, V, Ta, Na, K, Ba, Cs, Li など。



図 5.13 六方最密 (hexagonal closed packing; hcp) 構造。 Be, Mg, Cd, Co, Zn, Ti, Zr, Hf など。



図 5.14 単純立方 (simple cubic; sc) 構造。 単体では、Po (36°C 以下) のみ。



図 5.15 ダイヤモンド型構造。 C, Si, Ge, Sn など。



図 5.16 閃亜鉛鉱型構造。 SiC, BN, BP, BAs, AlP, AlAs, AlSb, GaP, GaAs, GaSb, InP, InAs, InSb, ZnS, ZnSe, ZnTe, CdS, CdTe, HgS, HgSe, HgTe, BeS, BeSe, BeTe, MnS, MnSe, CuF, CuCl, CuBr, CuI, AgI など。



図 5.17 塩化ナトリウム型構造。LiF, LiCl, LiBr, LiI, NaF, NaCl, NaBr, NaI, KF, KCl, KBr, KI, RbF, RbCl, RbBr, RbI, CsF, AgF, AgCl, AgBr, MgO, MgS, MgSe, CaO, CaS, CaSe, CaTe, SrO, SrS, SrSe, SrTe, BaO, BaS, BaSe, BaTe など。



図 5.18 塩化セシウム型構造。CsCl, CsBl, CsI, TlCl, TlBr, TlI など。

■ 格子の分類

並進対称性と両立可能な回転対称性は、C₁、C₂、C₃、C₄、C₆の5つに限られるため、 表 5.2 のように、ブラベー格子や結晶構造の種類も有限になる。 ブラベー格子の骨組み だけに注目すると、表 5.3 のように、回転対称性によって7つの格子系に分類され、回転 対称性と並進対称性の組み合わせによって 14 種のブラベー格子に分類される。 ブラベー 格子に肉をつけた結晶構造については、32 種の点群または 230 種の空間群に分類される。 また、ブラベー格子の骨組みだけでは表現できない構造として、六方最密 (hcp) 構造、ダ イヤモンド構造、二次元蜂の巣構造などがあり、単位胞に2つ以上の原子を載せてフーリ 工変換することになる。

対称操作	ブラベー格子	結晶構造
回転	7つの格子系	32 種の点群
回転+並進	14 種のブラベー格子	230 種の空間群



表 5.3 7 つの格子系と 14 種のブラベー格子。

^{*1 2014} 年、日本結晶学会は orthorhombic の和訳を、「斜方晶」から「**直方晶**」に改めることを決議した。 しばらくの間は、2つの言葉が混在するだろう。