「制御工学 -古典制御からロバスト制御へ-」の正誤表

2013.7.5 の訂正分

1) (3.8) 式の η_i のすべての符号をマイナスに訂正します.

$$s^{n}Y(s) + a_{1}s^{n-1}Y(s) + \dots + a_{n-1}sY(s) + a_{n}Y(s)$$
$$-\eta_{1}s^{n-1} - \dots - \eta_{n-1}s - \eta_{n}$$
$$= b_{0}s^{m}U(s) + b_{1}s^{m-1}U(s) + \dots + b_{m-1}sU(s) + b_{m}U(s)$$
(3.8)

- 2) (12.31) 式は $\zeta > 0$ で成り立つので,条件式 $0 < \zeta < 1$ は不要です.
- 3) 122 ページの中ほどの解) の行で, $G(30j)=-20{
 m dB}=0.1$ を $|G(30j)|=-20{
 m dB}=0.1$ に訂正します.
- 4) 194 ページの参考文献の「1) E. クラツィグ著 … 陪風館 … 」で、「培風館」に訂正します.

2013.7.26 の訂正分

1) 181 ページの「図 A.1 ブロック線図の等価変換 1 」を図 1 に差し替えます.

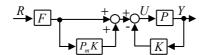


図 1: ブロック線図の等価変換1