

H^3 内の平均曲率一定曲面の構成について

東京電機大学 小林 真平

1 H^3 内の平均曲率一定曲面

4次元ミンコフスキー空間 $E^{3,1}$ をエルミート行列 $\text{Herm}(2)$ と同一視すると、3次元双曲空間は $H^3 = \{a \in \text{Herm}(2) \mid \det a = 1, \text{tr } a > 0\}$ と実現できる。 D を \mathbb{C} 内の単連結領域とし f を D から H^3 への共形的な等長はめ込みとする。この同一視を用いると、曲面 f の動標構 $F = (f, e^{-u/2}f_x, e^{-u/2}f_y, N)$, (ここで N は f, f_x, f_y に直交する単位法線ベクトル) は $SL(2, \mathbb{C})$ に値を持つ事が分かる。

曲面 f の動標構 F は $z = x + iy$, $\partial_z = (\partial_x - i\partial_y)/2$, $\partial_{\bar{z}} = (\partial_x + i\partial_y)/2$, 計量 $ds^2 = e^{u(z, \bar{z})} dz d\bar{z}$, 平均曲率 H , ホップ微分 $Q = \langle f_{zz}, N \rangle$ を用いると、次の式を満たす事がわかる [1]。

$$(1.1) \quad F_z = FU, \quad F_{\bar{z}} = FV,$$

$$U = \begin{pmatrix} u_z/4 & \frac{1}{2}(H+1)e^{u/2} \\ -Qe^{-u/2} & -u_z/4 \end{pmatrix}, \quad V = \begin{pmatrix} -u_{\bar{z}}/4 & \bar{Q}e^{-u/2} \\ -\frac{1}{2}(H-1)e^{u/2} & u_{\bar{z}}/4 \end{pmatrix}.$$

また構造方程式は次の様に書ける。

$$u_{z\bar{z}} + \frac{1}{2}(H^2 - 1)e^u - 2|Q|^2e^{-u} = 0,$$

$$Q_{\bar{z}} = \frac{1}{2}H_z e^u.$$

よく知られている様に、平均曲率 H が一定である時、曲面 f に対して平均曲率 $H_\lambda = H$, 計量 $ds_\lambda^2 = e^u dz d\bar{z}$, ホップ微分 $Q_\lambda = \lambda Q$, ($\lambda \in S^1$) である曲面の族 f_λ , ($\lambda \in S^1$) が存在する。方程式 (1.1) において、 Q を λQ , \bar{Q} を $\lambda^{-1}\bar{Q}$ に置き換えた動標構を F_λ で表す。 F_λ は D から $\Lambda SL(2, \mathbb{C}) = \{g : S^1 \rightarrow SL(2, \mathbb{C}); \text{滑らかな写像}\}$ への写像と考える事ができる。 F_λ を extended framing と呼ぶ。

Remark. 平均曲率 H は、 N の向きを取り換える事によって一般性を失わずに $H \geq 0$ と仮定できる。以下の節では、平均曲率 $H = 1$ の場合の考察は除く。

Remark. Extended framing F_λ を $\tilde{F}_\lambda = F_{\lambda^{-2}} \begin{pmatrix} \sqrt{\lambda} & 0 \\ 0 & \sqrt{\lambda}^{-1} \end{pmatrix}$ で置き換えると $\tilde{F}_\lambda \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma := \{g(\lambda) \in \Lambda SL(2, \mathbb{C}) \mid \sigma g(\lambda) = g(-\lambda)\}$ である。以下の節では $\Lambda SL(2, \mathbb{C})$ の代わりに $\Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma$ 、 F_λ の代わりに \tilde{F}_λ を用いて議論する。

2 H^3 内の平均曲率一定曲面の generalized Gauss maps

曲面 f に対して、 H^3 の単位接束 $T_1 H^3 = \{(x; v) \in TH^3 \mid |v| = 1\} = SL(2, \mathbb{C})/U(1)$ への写像 Φ で $\pi \circ \Phi = f$ となるものを考える (π は $T_1 H^3$ から H^3 への射影)。これを generalized Gauss map と呼ぶ。この時、平均曲率一定曲面の特徴付けとして次の定理が知られている。

定理 2.1 ([3]). H^3 内の曲面とその generalized Gauss map について次の事は同値である。

- (1) 平均曲率 H が一定である。
- (2) Generalized Gauss map はルジャンドル調和写像である。

Remark. (1) $T_1 H^3$ の計量は、 $SL(2, \mathbb{C})$ の killing metric から定まる不定値計量を考える。

- (2) Generalized Gauss map がルジャンドルであるという条件は $\langle df, N \rangle = 0$ と書くことができる。従って、 f が曲面である限り generalized Gauss map はルジャンドルである。
- (3) $SL(2, \mathbb{C})/U(1)$ は 4-対称空間である。従って平均曲率一定曲面の generalized Gauss map は 4-対称空間 $SL(2, \mathbb{C})/U(1)$ へのルジャンドル調和写像を定めている。

$\Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma$ に対して、対合 c_1, c_2 を次で定義する:

$$\begin{aligned} c_1 &: g(\lambda) \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma \rightarrow \overline{g(1/\lambda)}^{t-1} \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma, \\ c_2 &: g(\lambda) \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma \rightarrow \text{Ad} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{i} & 0 \\ 0 & \sqrt{i} \end{pmatrix} \overline{g(i/\lambda)}^{t-1} \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma. \end{aligned}$$

定理 2.2 ([4], [2]). H^3 内の平均曲率一定曲面とその *extended framing* F_λ をゲージ変換した \hat{F}_λ について次が成立する。

(1) 平均曲率が $H > 1$ である時、 $c_1 \hat{F}_\lambda = \hat{F}_\lambda$.

(2) 平均曲率が $0 \leq H < 1$ である時、 $c_2 \hat{F}_\lambda = \hat{F}_\lambda$.

Remark. *extended framing* F_λ をゲージ変換した \hat{F}_λ も *extended framing* と呼ぶ事にする。

3 Generalized Weierstrass type representation

最後に H^3 内の平均曲率一定曲面 ($0 \leq H < 1, H > 1$) に対する generalized Weierstrass type representation を簡単に紹介する。

Step1 $\eta(z, \lambda)$ を次で定める単連結領域 $D \subset \mathbb{C}$ 上の微分形式とする。

$$(3.1) \quad \eta(z, \lambda) = \left(\sum_{k=-1}^{\infty} \eta_k(z) \lambda^k \right),$$

ここで $\lambda \in \mathbb{C}^*$ 、 $\eta_k(z)$ は $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$ に値を持つ正則一形式とする。また k が偶数 (resp. 奇数) の時、 $\eta_k(z)$ を対角 (resp. 非対角) 行列とする。さらに $\eta_{-1}(z)$ の右上の成分は D 上で消えないと仮定する。

Step2 C を次の線形常微分方程式の解とする。

$$(3.2) \quad dC = C\eta, \quad C(z_*, \lambda) = \text{id},$$

ここで $z_* \in D$ を初期点とする。

Step3 対合 c_1 、 c_2 を用いると C は次の様に二通りに分解できる。

$$(3.3) \quad C = F_j V_{+j},$$

ここで $c_j F_j = F_j$, $V_{+j} \in \Lambda^+ SL(2, \mathbb{C})_\sigma := \{g(\lambda) \in \Lambda SL(2, \mathbb{C})_\sigma \mid g(\lambda) \text{ は単位円盤内で } \lambda \text{ に関して正則}\}$ 。

定理 3.1 ([2]). F_1 (resp. F_2) は H^3 内の平均曲率が一定 $H > 1$ (resp. $0 \leq H < 1$) である曲面の *extended framing* になる。

Step4 実際、平均曲率一定曲面は次の写像 f_j で構成する事ができる (f_1 は平均曲率 $H > 1$ 、 f_2 は平均曲率 $0 \leq H < 1$)。

$$f_j := F_j F_j^*.$$

参考文献

- [1] M. Babich and A. Bobenko. Willmore tori with umbilic lines and minimal surfaces in hyperbolic space. *Duke Math. J.*, 72(1):151–185, 1993.
- [2] J. Dorfmeister, J. Inoguchi, and S.-P. Kobayashi. Constant mean curvature surfaces in hyperbolic 3-space via loop group approach. *In preparation*, 2008.
- [3] T. Ishihara. The harmonic Gauss maps in a generalized sense. *J. London Math. Soc. (2)*, 26(1):104–112, 1982.
- [4] Shimpei Kobayashi. Real forms of complex surfaces of constant mean curvature. *Submitted*, 2007.