A discrete surface theory for carbon networks

大森 俊明*

本稿の内容は、小谷元子氏(東北大学)と内藤久資氏(名古屋大学)との共同研究に基づく.

§1 研究の動機

近年,炭素同素体の研究は非常に盛んであり,次々と新たなタイプのナノカーボン材料 が合成されている.(a)フラーレン(図は*C*₆₀),(b)カーボンナノチューブ(図は単層) や(c)グラフェンは代表的な例である.いずれの例も,一つの炭素原子は他の三つの炭 素原子と*sp*² 軌道により共有結合しており,数学的な構造は次数が3のグラフと考えるこ とができる.図から分かるように,フラーレンは球面(正曲率)の形に見え,カーボンナ ノチューブ,グラフェンは,それぞれ円柱面,平面(曲率0)に見える.



負曲率の曲面を張るカーボン材料の存在は自然な問いであろう. Mackay-Terrone [3] は、3重周期型の極小曲面である Schwarz P-曲面を張る、計算上は構造安定なカーボン ネットワーク(b)を提唱した. その後も、P-曲面上のカーボンネットワークがいくつか 提唱され、最近では、Tagami-et al. [4]によって、頂点数が少ない場合の構造安定なカー ボンネットワークの分類がなされているが、実際の合成は成功を収めていないようであ る. 我々は、新たな構造安定カーボンネットワークの発見を視野に入れ、離散幾何解析の 視点から、次数が3のグラフの「曲面」としての幾何構造を調べたい.

^{*}東京理科大学理工学部数学科 (omori_toshiaki@ma.noda.tus.ac.jp)

§2 グラフに対する離散曲面論

講演者が知る限り,既存の離散曲面論は「面」の存在を前提とした理論のみであって, 一方で,我々が対象とする曲面には「自然な面」が存在しない.我々は,「法ベクトル」 の定義から始め,その変化によって曲面の幾何を記述する.

定義1 Φ : $X \to \mathbb{R}^3$ が離散曲面であるとは、次の三条件が満たされるときをいう.

- (i) $\boldsymbol{\Phi}$ は、次数3のグラフX = (V, E)の \mathbb{R}^3 への区分的線型実現である.
- (ii) 各頂点 $x \in V$ に対して, $\boldsymbol{\Phi}(x)$ を始点とする三つのベクトル { $\boldsymbol{\Phi}(e) \mid e \in E_x$ } は 2 次 元以上の部分空間を生成する.
- (iii) 局所的に向き付けられている,すなわち,Xの各頂点から出る三つの辺には順序が 割り当てられている.

 $\Phi: X \to \mathbb{R}^3$ を離散曲面とし, $E_x = \{e_1, e_2, e_3\}$ を, $x \in V$ を始点とする向き付けられ た辺の集合とする. $x := \Phi(x) \in \mathbb{R}^3$ における Φ の(向き付けられた)単位法ベクトルを

$$n(x) := \frac{(e_2 - e_1) \times (e_3 - e_1)}{\|(e_2 - e_1) \times (e_3 - e_1)\|} \\ = \frac{e_1 \times e_2 + e_2 \times e_3 + e_3 \times e_1}{\|e_1 \times e_2 + e_2 \times e_3 + e_3 \times e_1\|}$$

(但し, $e_i := \boldsymbol{\Phi}(e_i)$) により定義し, $\boldsymbol{n}(x)$ と直交する平面 $T_x \subseteq \mathbb{R}^3$ を $\boldsymbol{\Phi}$ の接平面と呼ぶ. $\boldsymbol{\Phi} \mathrel{\diamond} \boldsymbol{n}$ の方向微分は, \mathbb{R}^3 における差分の T_x への直交射影によって定義する:

$$\nabla_{e} \boldsymbol{\Phi} := \operatorname{Proj} \left[\boldsymbol{\Phi}(e) \right] = \boldsymbol{e} - \langle \boldsymbol{e}, \boldsymbol{n}(o(e)) \rangle \boldsymbol{n}(o(e)),$$
$$\nabla_{e} \boldsymbol{n} := \operatorname{Proj} \left[\boldsymbol{n}(t(e)) - \boldsymbol{n}(o(e)) \right].$$

但し, $e \in E$ に対して, o(e), t(e) はそれぞれ e の始点,終点である.点 $x \in V$ において, $E_x = \{e_1, e_2, e_3\}$ から二つ e_α, e_β を選ぶごとに,Weingarten型の線型写像

$$S_{\alpha\beta}: T_x \to T_x, \quad S_{\alpha\beta}(\nabla_{e_{\gamma}} \boldsymbol{\Phi}) := -\nabla_{e_{\gamma}} \boldsymbol{n} \ (\gamma = \alpha, \beta)$$

が定義される.

$$H_{\alpha\beta}(x) := \frac{1}{2} \operatorname{tr} S_{\alpha\beta}, \quad K_{\alpha\beta}(x) := \det S_{\alpha\beta}$$

と定め,



図 1: 実線がグラフ辺,底面の三角形が接平面

定義2 $x \in V$ における $\boldsymbol{\Phi}$ の平均曲率 H(x),および, Gauss 曲率 K(x) を,次で定義する:

$$H(x) := \sum_{\alpha,\beta} \frac{A_{\alpha\beta}(x)}{A(x)} H_{\alpha\beta}(x),$$
$$K(x) := \sum_{\alpha,\beta} \frac{A_{\alpha\beta}(x)}{A(x)} K_{\alpha\beta}(x).$$

ここで、 $A_{\alpha\beta}(x) := \|\nabla_{e_{\alpha}} \boldsymbol{\Phi} \times \nabla_{e_{\beta}} \boldsymbol{\Phi}\|$ であり、

(1) $A(x) := \|\boldsymbol{e}_1 \times \boldsymbol{e}_2 + \boldsymbol{e}_2 \times \boldsymbol{e}_3 + \boldsymbol{e}_3 \times \boldsymbol{e}_1\|$

(図1の底面の三角形の面積) はxにおける面責要素である. また, それぞれの和は $(\alpha, \beta) = (1,2), (2,3), (3,4)$ にわたって取る.

命題3(面積変分)xの隣接三頂点 x_1, x_2, x_3 を、それぞれの法方向 n_1, n_2, n_3 に動かす ときの $x_i(t) = x_i + tn_i$ (i = 1, 2, 3)が作る三角形の面積A(x(t))の変分は、

$$\frac{1}{A(x)} \left. \frac{d}{dt} \right|_{t=0} A(x(t)) = -2H(x)$$

で与えられ、また、 x_i が作る三角形と $x_i(t)$ が作る三角形が平行という仮定の下で、

$$\frac{1}{A(x)} \left. \frac{d^2}{dt^2} \right|_{t=0} A(x(t)) = 2K(x)$$

が成り立つ.

命題4(調和曲面) Φ : $X = (V, E, m) \rightarrow \mathbb{R}^3$ を重み付き調和曲面, すなわち,

$$m(e_1)\boldsymbol{\Phi}(e_1) + m(e_2)\boldsymbol{\Phi}(e_2) + m(e_3)\boldsymbol{\Phi}(e_3) = \mathbf{0}$$

 $(m: E \to (0, +\infty), m(e) = m(\bar{e}))$ が各頂点で成り立つと仮定する. Φ が極小である為には、各頂点において

$$\langle \boldsymbol{\Phi}(e_1), \boldsymbol{\Phi}(e_2) \rangle = \langle \boldsymbol{\Phi}(e_2), \boldsymbol{\Phi}(e_3) \rangle = \langle \boldsymbol{\Phi}(e_3), \boldsymbol{\Phi}(e_1) \rangle$$

が成り立つことが必要十分である.

命題5 Φ_0 : $X = (V, E) \rightarrow \mathbb{R}^3$ を離散曲面, n_0 : $V \rightarrow \mathbb{R}^3$ を Φ_0 の単位法ベクトルとし, 各 $x \in V$ に対して, $\nabla_{e_2-e_1} n_0 \coloneqq \nabla_{e_2} n_0 - \nabla_{e_1} n_0$ は $\nabla_{e_3-e_1} n_0$ と平行でないと仮定する ($E_x = \{e_1, e_2, e_3\}$). 任意の函数 $H: V \rightarrow \mathbb{R}$ に対して,

(2)
$$2H(x)\boldsymbol{m}(x) = \nabla_{e_2-e_3}\boldsymbol{n}_0 \times \nabla_{e_1}\boldsymbol{\Phi} + \nabla_{e_3-e_1}\boldsymbol{n}_0 \times \nabla_{e_2}\boldsymbol{\Phi} + \nabla_{e_1-e_2}\boldsymbol{n}_0 \times \nabla_{e_3}\boldsymbol{\Phi}$$

を満たす離散曲面 $\boldsymbol{\Phi}$: $X \to \mathbb{R}^3$ は H を平均曲率に持つ. 但し,

$$\boldsymbol{m}(x) := \boldsymbol{\Phi}(e_1) \times \boldsymbol{\Phi}(e_2) + \boldsymbol{\Phi}(e_2) \times \boldsymbol{\Phi}(e_3) + \boldsymbol{\Phi}(e_3) \times \boldsymbol{\Phi}(e_1)$$

である.特に, H=0のときは, (2)は線型方程式であり,常に可解である.

命題5を用いることにより, Kotani-Sunada [2]の標準実現 Mackay 結晶から極小 Mackay 結晶が得られる:



図 2:標準実現 Mackay 結晶(左)と極小 Mackay 結晶(右)

§3 離散から連続へ

定義6 (Goldberg-Coxeter 細分) X = (V, E) を次数3の平面グラフとし, k > 0, $\ell \ge 0$ を整数とする. $GC_{k,\ell}(X)$ とは,次のステップで構成される平面グラフである.

- (1) Xの双対グラフ X* を取る(X* は全ての面が三角形).
- (2) 図3のように、X*の各三角形を分割する. その際,境界の三角形でない面は隣の 三角形でない面と適当に貼り合わされ,結果,X*の三角形分割が得られる.
- (3) (2) で得られたグラフの双対を $GC_{k,\ell}(X)$ と定義する.



例1 正十二面体の $GC_{1,1}$ -細分は切頂二十面体 (C_{60}), $GC_{2,0}$ -細分は Chamfered Dodecahedron (C_{80}) である. 一般に, 次数3の平面グラフの GC-細分は, 六角形のみが増える.



図 4: 正十二面体(左)とその GC_{1,1}-細分(中央)および GC_{2,0}-細分(右)

例2以下の図は、標準実現 Mackay 結晶(上段)と標準実現 K4 格子(下段)のGC-細分のいくつかのステップを表している.



参考文献

- [1] M. Kotani, H. Naito, and T. Omori, A discrete surface theory. arXiv:1601.07272.
- [2] M. Kotani and T. Sunada. Standard realizations of crystal lattices via harmonic maps. *Trans. Amer. Math. Soc.*, **353**, 1–20, (2001).
- [3] A. Mackay and H. Terrones. Diamond from graphite. Nature, 352, 762, (1991).
- [4] M. Tagami, Y. Liang, H. Naito, Y. Kawazoe, and M. Kotani. Negatively curved cubic carbon crystals with octahedral symmetry. *Carbon*, **76**, 266–274, (2014).